



**PATENT APPLICATION  
IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE**

In re application of

Docket No: Q77111

Eiji INOUE, et al.

Appln. No.: 10/644,770

Group Art Unit: 3682

Confirmation No.: 6891

Examiner: Not Yet Assigned

Filed: August 21, 2003

For: TOROIDAL-TYPE CONTINUOUSLY VARIABLE TRANSMISSION AND  
CONTINUOUSLY VARIABLE TRANSMISSION APPARATUS

**SUBMISSION OF PRIORITY DOCUMENT**

Commissioner for Patents  
P.O. Box 1450  
Alexandria, VA 22313-1450

Sir:

Submitted herewith is a certified copy of the priority document on which a claim to  
priority was made under 35 U.S.C. § 119. The Examiner is respectfully requested to  
acknowledge receipt of said priority document.

Respectfully submitted,

*Darryl Mexic* #41,574

Darryl Mexic

*for* Registration No. 23,063

SUGHRUE MION, PLLC  
Telephone: (202) 293-7060  
Facsimile: (202) 293-7860

WASHINGTON OFFICE

**23373**

CUSTOMER NUMBER

Enclosures: Japan 2002-243389

Date: November 4, 2003

日 本 国 特 許 庁  
JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出 願 年 月 日            2 0 0 2 年   8 月 2 3 日  
Date of Application:

出 願 番 号            特 願 2 0 0 2 - 2 4 3 3 8 9  
Application Number:  
[ST. 10/C]:            [ J P 2 0 0 2 - 2 4 3 3 8 9 ]

出      願      人            日 本 精 工 株 式 有 限 公 司  
Applicant(s):

2 0 0 3 年   7 月 2 5 日

特許庁長官  
Commissioner,  
Japan Patent Office

今 井 康 夫



【書類名】 特許願

【整理番号】 NSK020875

【提出日】 平成14年 8月23日

【あて先】 特許庁長官 太田 信一郎 殿

【国際特許分類】 F16H 15/38

【発明の名称】 トロイダル型無段変速機及び無段変速装置

【請求項の数】 9

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県藤沢市鵠沼神明一丁目 5 番 5 0 号 日本精工株式会社内

【氏名】 井上 英司

【発明者】

【住所又は居所】 神奈川県藤沢市鵠沼神明一丁目 5 番 5 0 号 日本精工株式会社内

【氏名】 宮田 慎司

【特許出願人】

【識別番号】 000004204

【氏名又は名称】 日本精工株式会社

【代理人】

【識別番号】 100087457

【弁理士】

【氏名又は名称】 小山 武男

【選任した代理人】

【識別番号】 100120190

【弁理士】

【氏名又は名称】 中井 俊

## 【選任した代理人】

【識別番号】 100056833

【弁理士】

【氏名又は名称】 小山 欽造

## 【手数料の表示】

【予納台帳番号】 035183

【納付金額】 21,000円

【ブルーフの要否】 要

## 【提出物件の目録】

【物件名】 明細書 1

【物件名】 図面 1

【物件名】 要約書 1

【包括委任状番号】 0117920

【書類名】 明細書

【発明の名称】 トロイダル型無段変速機及び無段変速装置

【特許請求の範囲】

【請求項 1】 ケーシングと、このケーシング内に回転自在に支持された回転軸と、それぞれが断面円弧形である互いの軸方向片側面同士を対向させた状態でこの回転軸の両端部に、この回転軸と同期した回転を自在として支持された 1 対の外側ディスクと、この回転軸の中間部周囲に、断面円弧形である軸方向両側面を上記各外側ディスクの軸方向片側面に対向させた状態で、上記回転軸に対する相対回転を自在に支持された、一体の、若しくは 1 対の素子を結合して成る内側ディスクと、軸方向に関してこの内側ディスクの軸方向両側面と上記各外側ディスクの軸方向片側面との間位置にそれぞれ複数個ずつ、上記回転軸に対し捩れの位置にある枢軸を中心とする揺動変位を自在に設けられた支持部材と、これら各支持部材の両端部に設けられた上記各枢軸を支持する為の複数の支持板と、上記各支持部材に回転自在に支持され、球状凸面としたそれぞれの周面を、上記内側ディスクの軸方向両側面と各外側ディスクの軸方向片側面とに当接させたパワーローラと、上記各支持部材を上記枢軸の軸方向に変位させる為の油圧式のアクチュエータと、これら各アクチュエータの本体部分を収納したアクチュエータボディーとを備えたトロイダル型無段変速機に於いて、上記内側ディスクの軸方向両側面と上記各外側ディスクの軸方向片側面との間に、それぞれの間中部に支持環部を有する 1 対の支柱の一端を、この支持環部に上記回転軸を挿通した状態で上記アクチュエータボディーに結合固定すると共に、上記両支柱の支持環部に上記内側ディスクの軸方向両端部を回転自在に支持し、更に、これら両支柱の両端部近傍部分に上記各支持板を支持した事の特徴とするトロイダル型無段変速機。

【請求項 2】 内側ディスクが一体型の出力側ディスクであり、回転軸の中間部周囲にこの回転軸に対する相対回転を自在に配置した中空回転軸の基端部を上記出力側ディスクに回転力の伝達自在に結合すると共に、この中空回転軸の中間部を一方の外側ディスクの内径側を挿通して、この中空回転軸の先端部をこの外側ディスクの軸方向他側面から突出させる事により、上記出力側ディスクの回転を取り出し自在とした、請求項 1 に記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 3】 内側ディスクが一体型の出力側ディスクであり、この出力側ディスクの外周縁に形成した出力歯車と他の歯車とを噛合させる事により上記出力側ディスクの回転を取り出し自在とした、請求項 1 に記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 4】 回転軸と、1 対の外側ディスクと、内側ディスクと、複数の支持部材と、複数の支持板と、複数のパワーローラと、複数のアクチュエータと、1 対の支柱とをアクチュエータボディーに、ケーシング内に組み込む以前に組み付けている、請求項 1 ～ 3 の何れかに記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 5】 ケーシングのうちで車両への搭載状態で下側となる部分に開口が設けられており、予めアクチュエータボディーに組み付けた、回転軸と、1 対の外側ディスクと、内側ディスクと、複数の支持部材と、複数の支持板と、複数のパワーローラと、複数のアクチュエータと、1 対の支柱とを、上記開口を通じて上記ケーシング内に収納し、上記アクチュエータボディーを上記ケーシングに結合固定している、請求項 4 に記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 6】 各パワーローラの傾斜中心である枢軸の中心軸と、これら各パワーローラの周面と外側、内側各ディスクの軸方向側面との転がり接触位置とを結ぶ各線分が同一直線上に位置しないハーフトロイダル型である、請求項 1 ～ 5 の何れかに記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 7】 1 対の外側ディスクの軸方向片側面と内側ディスクの軸方向両側面との間に支持部材とパワーローラとを、それぞれこれら各ディスクの直径方向反対側 2 箇所位置に 2 個ずつ設けた、請求項 1 ～ 6 の何れかに記載したトロイダル型無段変速機。

【請求項 8】 トロイダル型無段変速ユニットと遊星歯車式変速ユニットとを組み合わせると共に、このうちのトロイダル型無段変速ユニットの回転軸に繋がる入力軸と、上記遊星歯車式変速ユニットの構成部材に繋がる出力軸とを備え、

このうちのトロイダル型無段変速ユニットは、請求項 1 ～ 7 の何れかに記載されたトロイダル型無段変速機であり、

上記遊星歯車式変速ユニットは、上記トロイダル型無段変速ユニットの回転軸

と内側ディスクとから動力を伝達されるものであって、動力の伝達経路を2系統に切り換える切換手段を有するものである

無段変速装置。

【請求項9】 遊星歯車式変速ユニットは、トロイダル型無段変速ユニットを構成する1対の外側ディスクにこれら両外側ディスクと同心に結合固定されてこれら両外側ディスクと共に回転するキャリアと、このキャリアの軸方向両側面のうちで一方の外側ディスクに対向する軸方向片面に回転自在に支持された複数の第一の遊星歯車と、上記トロイダル型無段変速ユニットを構成する回転軸の周囲に配置された中空回転軸により内側ディスクに結合された状態で上記各ディスクと同心に且つ回転自在に設けられ、上記各第一の遊星歯車と噛合した第一の太陽歯車と、上記キャリアの他面に回転自在に支持された複数の第二の遊星歯車と、上記各ディスクと同心に且つ回転自在に設けられてこれら各第二の遊星歯車と噛合した第二の太陽歯車と、上記各ディスクと同心に且つ回転自在に設けられて上記各第一の遊星歯車と噛合したリング歯車とを備えたものであり、

切換手段は、このリング歯車を通じて上記内側ディスクから取り出した動力を出力軸に伝達するモードと、上記第二の太陽歯車を通じてこの内側ディスクから取り出した動力を出力軸に伝達するモードとを選択するものである、

請求項8に記載した無段変速装置。

#### 【発明の詳細な説明】

##### 【0001】

##### 【産業上の利用分野】

この発明に係るトロイダル型無段変速機及び無段変速装置は、自動車用自動変速装置として、或はポンプ等の各種産業機械の運転速度を調節する為の変速装置として利用する。

##### 【0002】

##### 【従来の技術】

自動車用変速機を構成する変速機的一种としてトロイダル型無段変速機が知られ、一部で実施されている。この様な既に一部で実施されているトロイダル型無段変速機は、入力部から出力部への動力の伝達を互いに平行に設けられた2系統

に分けて行なう、所謂ダブルキャビティ型と呼ばれているものである。この様なトロイダル型無段変速機は従来から、特開平 2 - 2 8 3 9 4 9 号公報、同 8 - 4 8 6 9 号公報、同 8 - 6 1 4 5 3 号公報等、多数の公報に記載されて周知であるが、その基本構造に就いて、図 7 により説明する。

#### 【 0 0 0 3 】

この図 7 に示したトロイダル型無段変速機は、特許請求の範囲に記載した回転軸に相当する入力回転軸 1 を有する。そして、この入力回転軸 1 の中間部基端寄り（図 7 の左寄り）部分及び先端寄り（図 7 の右寄り）部分の周囲に、それぞれが特許請求の範囲に記載した外側ディスクに相当する入力側ディスク 2 a、2 b を支持している。これら両入力側ディスク 2 a、2 b は上記入力回転軸 1 に対し、それぞれが特許請求の範囲に記載した軸方向片側面であってトロイド曲面である入力側面 3、3 同士を互いに対向させた状態で、それぞれボールスプライン 4、4 を介して支持している。従って上記両入力側ディスク 2 a、2 b は、上記入力回転軸 1 の周囲に、この入力回転軸 1 の軸方向の変位自在に、且つ、この入力回転軸 1 と同期した回転自在に支持されている。

#### 【 0 0 0 4 】

又、上記入力回転軸 1 の基端部（図 7 の左端部）と上記入力側ディスク 2 a の外側面との間に、転がり軸受 5 と、ローディングカム式の押圧装置 6 とを設けている。そして、この押圧装置 6 を構成するカム板 7 を、駆動軸 8 により回転駆動自在としている。これに対して、上記入力回転軸 1 の先端部（図 7 の右端部）と上記別の入力側ディスク 2 b の外側面との間に、ローディングナット 9 と、大きな弾力を有する皿板ばね 1 0 とを設けている。

#### 【 0 0 0 5 】

上記入力回転軸 1 の中間部は、トロイダル型無段変速機を収納したケーシング 1 1 （本発明の実施の形態を示す図 1 ～ 3、5 参照）内に設置した隔壁部 1 2 に設けた通孔 1 3 を挿通している。この通孔 1 3 の内径側には円筒状の出力筒 2 8 を、1 対の転がり軸受 1 4、1 4 により回転自在に支持しており、この出力筒 2 8 の中間部外周面に出力歯車 1 5 を固設している。又、この出力筒 2 8 の両端部で上記隔壁部 1 2 の両外側面から突出した部分に、特許請求の範囲に記載した内



側ディスクに相当する出力側ディスク 16 a、16 b を、スプライン係合により、上記出力筒 28 と同期した回転自在に支持している。

#### 【0006】

この状態で、特許請求の範囲に記載した軸方向両側面であってそれぞれがトロイド曲面である、上記各出力側ディスク 16 a、16 b の出力側面 17、17 が、前記各入力側面 3、3 に対向する。又、これら両出力側ディスク 16 a、16 b の内周面のうちで上記出力筒 28 の端縁よりも突出した部分と上記入力回転軸 1 の中間部外周面との間に、それぞれニードル軸受 18、18 を設けている。そして、上記各出力側ディスク 16 a、16 b に加わる荷重を支承しつつ、上記入力回転軸 1 に対するこれら各出力側ディスク 16 a、16 b の回転及び軸方向変位を自在としている。

#### 【0007】

又、上記入力回転軸 1 の周囲で上記入力、出力両側面 3、17 同士の間部分（キャビティ）に、それぞれ複数個（一般的には 2 個又は 3 個）ずつのパワーローラ 19、19 を配置している。これら各パワーローラ 19、19 はそれぞれ、上記入力、出力両側面 3、17 に当接する周面 29、29 を球状凸面とされたもので、特許請求の範囲に記載した支持部材であるトラニオン 20、20 の側面部分に、変位軸 21、21 と、ラジアルニードル軸受 22、22 と、スラスト玉軸受 23、23 と、スラストニードル軸受 24、24 とにより、回転及び若干の揺動変位自在に支持されている。即ち、上記各変位軸 21、21 は、基半部と前半部とが互いに偏心した偏心軸であり、このうちの基半部を上記各トラニオン 20、20 の中間部に、図示しない別のラジアルニードル軸受により、揺動変位自在に支持している。

#### 【0008】

上記各パワーローラ 19、19 は、この様な変位軸 21、21 の前半部に、上記ラジアルニードル軸受 22、22 と上記スラスト玉軸受 23、23 とにより、回転自在に支持している。又、構成各部材の弾性変形に基づく、上記入力回転軸 1 の軸方向に関する上記各パワーローラ 19、19 の変位を、上記別のラジアルニードル軸受と上記各スラストニードル軸受 24、24 とにより、自在としてい

る。

#### 【0 0 0 9】

更に、上記各トラニオン 2 0、2 0 は、（図 7 で表裏方向の）両端部に設けた枢軸 3 2、3 2（本発明の実施の形態を示す図 3 参照）を、前記ケーシング 1 1 内に設置した支持板 2 5 a、2 5 b（本発明の実施の形態を示す図 1 ～ 4 参照）に、揺動並びに軸方向の変位自在に支持している。即ち、上記各トラニオン 2 0、2 0 は、図 7 の時計方向及び反時計方向の揺動変位自在に支持すると共に、アクチュエータボディー 3 0（本発明の実施の形態を示す図 1 ～ 4 参照）に収納した油圧式のアクチュエータ 3 1、3 1（本発明の実施の形態を示す図 3 参照）により、上記枢軸 3 2、3 2 の軸方向（図 1 ～ 4 の上下方向、図 7 の表裏方向）に変位させられる様にしている。

#### 【0 0 1 0】

上述の様に構成するトロイダル型無段変速機の運転時には、前記駆動軸 8 により前記入力側ディスク 2 a を、前記押圧装置 6 を介して回転駆動する。この押圧装置 6 は、軸方向の推力を発生させつつ上記入力側ディスク 2 a を回転駆動するので、上記入力側ディスク 2 a を含む 1 対の入力側ディスク 2 a、2 b が、前記各出力側ディスク 1 6 a、1 6 b に向け押圧されつつ、互いに同期して回転する。この結果、上記各入力側ディスク 2 a、2 b の回転が、上記各パワーローラ 1 9、1 9 を介して上記各出力側ディスク 1 6 a、1 6 b に伝わり、前記出力筒 2 8 を介してこれら各出力側ディスク 1 6 a、1 6 b と結合された、前記出力歯車 1 5 が回転する。

#### 【0 0 1 1】

運転時には上記押圧装置 6 が発生する推力により、上記各パワーローラ 1 9、1 9 の周面 2 9、2 9 と上記入力、出力両側面 3、1 7 との各当接部の面圧が確保される。又、この面圧は、上記駆動軸 8 から上記出力歯車 1 5 に伝達する動力（トルク）が大きくなる程高くなる。この為、トルク変化に関わらず、良好な伝達効率を得られる。又、伝達すべきトルクが 0 若しくは僅少の場合にも、前記皿板ばね 1 0 及び上記押圧装置 6 の内径側に設けた予圧ばね 2 6 により、上記各当接部の面圧を或る程度確保する。従って、上記各当接部でのトルク伝達は、起動

直後から、過大な滑りを伴う事なく、円滑に行なわれる。

#### 【0 0 1 2】

上記駆動軸 8 とこの出力歯車 1 5 との間の変速比を変える場合には、前記アクチュエータ 3 1、3 1（図 3 参照）により上記各トラニオン 2 0、2 0 を、図 7 の表裏方向に変位させる。この場合、図 7 の上半部のトラニオン 2 0、2 0 と下半部のトラニオン 2 0、2 0 とは、互いに逆方向に、同じ量だけ変位させる。この変位に伴って、上記各パワーローラ 1 9、1 9 の周面 2 9、2 9 と上記入力、出力両側面 3、1 7 との当接部の接線方向に加わる力の向きが変化する。そして、この接線方向の力によって、上記各トラニオン 2 0、2 0 が、それぞれの両端部に設けた枢軸 3 2、3 2 を中心として揺動する。

#### 【0 0 1 3】

この揺動に伴って、上記各パワーローラ 1 9、1 9 の周面 2 9、2 9 と上記入力、出力両側面 3、1 7 との当接部の、これら両側面 3、1 7 の径方向に関する位置が変化する。これら各当接部が、上記入力側面 3 の径方向外側に、上記出力側面 1 7 の径方向内側に、それぞれ変化する程、上記変速比は増速側に変化する。これに対して、図 7 に示す様に、上記各当接部が、上記入力側面 3 の径方向内側に、上記出力側面 1 7 の径方向外側に、それぞれ変化する程、上記変速比は減速側に変化する。

#### 【0 0 1 4】

##### 【発明が解決しようとする課題】

図 7 に示した従来構造の場合、出力筒 2 8 を隔壁部 1 2 に回転自在に支持すると共に、1 対の出力側ディスク 1 6 a、1 6 b をこの隔壁部 1 2 の両側に配置し、更に各パワーローラ 1 9、1 9 をこの隔壁部 1 2 の両側に配置している。これに伴って、支持板 2 5 a、2 5 b 並びにトラニオン 2 0、2 0 等をケーシング内 1 1 内に組み付ける作業が面倒になる。即ち、このケーシング 1 1 内にトロイダル型無段変速機を組み付けるには、このケーシング 1 1 の奥側（図 1 ～ 2 の上側）の支持板 2 5 a をこのケーシング 1 1 に組み付けると共に、上記出力筒 2 8 を上記隔壁部 1 2 に組み付けた後、この出力筒 2 8 に 1 対の出力側ディスク 1 6 a、1 6 b を組み付けた状態で入力側回転軸 1 を挿通し、更に、4 個のトラニオン

20、20、アクチュエータボディー30側（図1～2の下側）の支持板25b、アクチュエータボディー30、1対の入力側ディスク2a、2bを順次組み付ける必要がある。

#### 【0015】

この様にして行なう各部材の組み付け作業は、上記ケーシング11内の限られた（狭い）空間で行なわなければならない、面倒である。しかも、組み付け後に部品の寸法誤差や組み付け不良等に基づく動作不良が見つかった場合の対応も面倒になる。即ち、トロイダル型無段変速機に所期の性能を発揮させる為には、構成各部材の位置関係を極めて厳密に規制する必要がある、組立後には各部同士の位置関係が正確か、更には各部が正確に動作するかの計測を行なう必要がある。この計測作業に伴って作動不良が見つかった場合には、組み立てた部品を分解し、必要に応じて（寸法調整用のシムを変える等）組み合わせる部品を変える等により、再組立を行なう必要がある。このような分解・再組立作業は、何れも上記ケーシング11内の限られた空間で行なわなければならない、やはり面倒である。特に、変速比の増大や耐久性並びに伝達効率の向上を目的として、トロイダル型無段変速機と遊星歯車機構とを組み合わせた無段変速装置の場合、組み合わせる部品点数が多くなる為、上述の様な問題が顕著になる。

#### 【0016】

更に、図7に示した従来構造の場合には、1対の出力側ディスク16a、16bの外側面27、27同士の間、出力歯車15に加えて、1対の転がり軸受14、14、並びにこの転がり軸受14、14を支持する為の隔壁部12を設置している為、上記両外側面27、27同士の間隔D<sub>27</sub>が大きくなる。この為、トロイダル型無段変速機の軸方向寸法が高み、このトロイダル型無段変速機が大型化し重量が増大する。このような大型化及び重量の増大は、上記間隔D<sub>27</sub>の増大によるものだけでなく、上記各出力側ディスク16a、16bの軸方向の厚さが嵩む事でも生じる。この理由は、次の通りである。

#### 【0017】

図7に示した、トロイダル型無段変速機の減速状態で、各パワーローラ19、19の周面29、29は、上記各出力側ディスク16a、16bの出力側面17

、17の外径寄り部分に当接した状態で、これら各出力側面17、17を押圧する。この為、上記各出力側ディスク16a、16bには、出力筒28とのスプライン係合部を中心とする、大きなモーメントが加わる。この様な大きなモーメントに拘らず、変速比のずれを抑えると共に上記各出力側ディスク16a、16bの耐久性を確保する為には、これら各出力側ディスク16a、16bの弾性変形を抑える必要がある。そして、この為には、これら各出力側ディスク16a、16bの軸方向に関する厚さ寸法を大きくして、これら各出力側ディスク16a、16bの剛性を高くする必要がある。この様な理由により、これら各出力側ディスク16a、16bの軸方向に関する厚さ寸法を大きくすると、その分、上述の様にトロイダル型無段変速機が大型化する。

#### 【0018】

これに対して特開2001-116097号公報には、一体型の出力側ディスクを入力側回転軸の中間部周囲に、それぞれ1対ずつのラジアルニードル軸受及びスラストニードル軸受により回転自在に支持する構造が記載されている。この様な上記公報に記載された構造によれば、図7に示した従来構造から隔壁部12を省略すると共に出力側ディスクの軸方向寸法の短縮化も可能になる為、トロイダル型無段変速機全体としての小型・軽量化を図れる。但し、上記特開2001-116097号公報に記載された構造の場合には、組立作業の容易化を図る事に就いての考慮はなされていない。

本発明は、この様な事情に鑑みて、小型軽量化が可能で、しかも組立作業が容易な、トロイダル型無段変速機及び無段変速装置を実現すべく発明したものである。

#### 【0019】

##### 【課題を解決するための手段】

本発明のトロイダル型無段変速機は、前述した従来から知られているトロイダル型無段変速機と同様に、ケーシングと、回転軸と、1対の外側ディスクと、内側ディスクと、複数の支持部材と、複数の支持板と、複数のパワーローラと、複数のアクチュエータと、アクチュエータボディーとを備える。

このうちの回転軸は、上記ケーシング内に回転自在に支持されている。

又、上記各外側ディスクは、それぞれが断面円弧形である互いの軸方向片側面同士を対向させた状態で上記回転軸の両端部に、この回転軸と同期した回転を自在として支持されている。

又、上記内側ディスクは、上記回転軸の中間部周囲に、断面円弧形である軸方向両側面を上記各外側ディスクの軸方向片側面に対向させた状態で、上記回転軸に対する相対回転を自在に支持されており、一体の、若しくは1対の素子を結合して成る。

又、上記各支持部材は、軸方向に関して上記内側ディスクの軸方向両側面と上記各外側ディスクの軸方向片側面との間位置にそれぞれ複数個ずつ、上記回転軸に対し捩れの位置にある枢軸を中心とする揺動変位を自在に設けられている。

又、上記各支持板は、上記各支持部材の両端部に設けられた上記各枢軸を支持する為のものである。

又、上記各パワーローラは、上記各支持部材に回転自在に支持され、球状凸面としたそれぞれの周面を、上記内側ディスクの軸方向両側面と各外側ディスクの軸方向片側面とに当接させている。

又、上記各アクチュエータは、上記各支持部材を上記枢軸の軸方向に変位させる為のもので、油圧式である。

又、上記アクチュエータボディーは、上記各アクチュエータの本体部分を収納したものである。

特に、本発明のトロイダル型無段変速機に於いては、上記内側ディスクの軸方向両側面と上記各外側ディスクの軸方向片側面との間で上記シリンダボディーに、1対の支柱の一端を結合固定している。これら各支柱は、それぞれの間中部に支持環部を有するもので、一端を上記アクチュエータボディーに結合固定した状態で、上記支持環部に上記回転軸を挿通している。そして、これら両支柱の支持環部に上記内側ディスクの軸方向両端部を回転自在に支持し、更に、これら両支柱の両端部近傍部分に上記各支持板を支持している。

#### 【0020】

又、本発明の無段変速装置は、トロイダル型無段変速ユニットと遊星歯車式変速ユニットとを組み合わせると共に、このうちのトロイダル型無段変速ユニット

の回転軸に繋がる入力軸と、上記遊星歯車式変速ユニットの構成部材に繋がる出力軸とを備える。

そして、このうちのトロイダル型無段変速ユニットは、上述の様なトロイダル型無段変速機である。

又、上記遊星歯車式変速ユニットは、上記トロイダル型無段変速ユニットの回転軸と内側ディスクとから動力を伝達されるものであって、動力の伝達経路を 2 系統に切り換える切換手段を有する。

#### 【0 0 2 1】

##### 【作用】

上述の様に本発明のトロイダル型無段変速機及び無段変速装置の場合には、アクチュエータボディーにそれぞれの一端を結合固定した 1 対の支柱により、内側ディスクと、複数の支持部材及びパワーローラとを所定位置に支持できる。従って、トロイダル型無段変速機の主要部を、ケーシング内に組み込む以前に、このケーシング外で組み立てる事ができる。この為、組立作業を広い空間で行なう事ができて、組立作業が容易になる。又、上記主要部を組立後、上記ケーシング内に収納する以前に、この主要部の作動状態を確認できる。そして、この作動状態が不良である場合には、上記ケーシング外の広い空間で、分解・再組立を容易に行なえる。又、故障の発生時に於ける上記主要部の修理も、容易になる。

#### 【0 0 2 2】

しかも本発明のトロイダル型無段変速機及び無段変速装置の場合には、1 対の支柱により内側ディスクを回転自在に支持する為、前述した従来構造の如く、1 対の内側ディスク同士の間、に、転がり軸受、並びにこの転がり軸受を支持する為の隔壁部を設置する必要がなくなる。従って、これら両内側ディスク同士の間隔を縮めたり、内側ディスクを一体化する事も可能になって、トロイダル型無段変速機の小型・軽量化を図れる。

#### 【0 0 2 3】

##### 【発明の実施の形態】

図 1 ～ 5 は、本発明の実施の形態の 1 例を示している。尚、図 1 ～ 3 には縦横比等の寸法関係を、実際の寸法関係で示している。又、斜視図である図 4 ～ 5 に

関しても、この寸法関係を、ほぼ実際の寸法関係に則して描いている。本例の無段変速装置は、特許請求の範囲に記載したトロイダル型無段変速機に対応するトロイダル型無段変速ユニット 33 と、第一～第三の遊星歯車式変速ユニット 34～36 とを組み合わせ成り、特許請求の範囲に記載した回転軸に相当する入力回転軸 1a と、出力軸 37 とを有する。図示の例では、これら入力回転軸 1a と出力軸 37 との間に伝達軸 38 を、これら両軸 1a、37 と同心に、且つ、これら両軸 1a、37 に対する相対回転を自在に設けている。そして、上記第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 34、35 を上記入力回転軸 1a と上記伝達軸 38 との間に掛け渡す状態で、上記第三の遊星歯車式変速ユニット 36 をこの伝達軸 38 と上記出力軸 37 との間に掛け渡す状態で、それぞれ設けている。

#### 【0024】

このうちのトロイダル型無段変速ユニット 33 は、それぞれが特許請求の範囲に記載した外側ディスクである 1 対の入力側ディスク 2a、2b と、一体型の出力側ディスク 16c と、複数のパワーローラ 19、19 とを備える。そして、上記 1 対の入力側ディスク 2a、2b は、上記入力回転軸 1a を介して互いに同心に、且つ、同期した回転を自在として結合されている。又、上記出力側ディスク 16c は、上記両入力側ディスク 2a、2b 同士の間、これら両入力側ディスク 2a、2b と同心に、且つ、これら両入力側ディスク 2a、2b に対する相対回転を自在として支持されている。更に、上記各パワーローラ 19、19 は、軸方向に関して上記出力側ディスク 16c の軸方向両側面と上記両入力側ディスク 2a、2b の軸方向片側面との間に、それぞれ複数個ずつ挟持されている。そして、これら両入力側ディスク 2a、2b の回転に伴って回転しつつ、これら両入力側ディスク 2a、2b から上記出力側ディスク 16c に動力を伝達する。

#### 【0025】

又、本例の場合、図 3 に示す様に、上記各パワーローラ 19、19 を支持するトラニオン 20、20 の長さ方向両端部に設けた、1 対の折れ曲がり壁部 39、39 の先端部同士を、連結部材 40、40 により連結している。この様な連結部材 40 は、上記パワーローラ 19 を跨ぐ様に設けると共に、その両端面を上記トラニオン 20 の各折れ曲がり壁部 39、39 の互いに対向する内側面に突き当て



た状態で、ねじ 41、41により、上記各トラニオン 20、20に結合固定している。この様な連結部材 40、40を設けた本例の場合には、これら各トラニオン 20、20の曲げ剛性の向上を図れ、これら各トラニオン 20、20を弾性変形しにくくできる。この結果、これら各トラニオン 20、20の変形に基づく変位軸 21aの傾斜を防止し、この変位軸 21aの前半部に支持した上記各パワーローラ 19、19の位置がずれるのを抑える事ができるので、変速動作を安定させる事ができる。尚、本例の場合、上記変位軸 21aと、上記パワーローラ 19を回転自在に支持するスラスト玉軸受 23を構成する外輪とを、一体に形成している。

#### 【0026】

更に、本例の場合には、上記出力側ディスク 16cの軸方向両端部を、1対のスラストアンギュラ玉軸受 42、42等の転がり軸受により、回転自在に支持している。この為に本例の場合には、上記各トラニオン 20、20の両端部を支持する為の1対の支持板 25a、25bを支持する為にケーシング 11の内側に、アクチュエータボディー 30を介して1対の支柱 43、43を設けている。これら各支柱 43、43はそれぞれ、前記入力回転軸 1aを挟んで径方向反対側に、互いに同心に設けられた1対の支持ポスト部 44a、44bを、円環状の支持環部 45により連結して成る。上記入力回転軸 1aは、この支持環部 45の内側を挿通している。

#### 【0027】

又、上記各支柱 43、43の下端部は、上記アクチュエータボディー 30の上面に、それぞれ複数本ずつのボルト 46、46により、取付位置並びに取付方向を規制した状態で結合固定している。この為に上記アクチュエータボディー 30の上面には、上記各支柱 43、43の下端部をがたつきなく内嵌する為の凹部 47、47を形成している。又、これら各支柱 43、43の下端部には、下端面に開口する複数のねじ孔を形成している。これら各支柱 43、43は、それぞれの下端部を上記各凹部 47、47に内嵌した状態で、上記アクチュエータボディー 30を下方から挿通して上記各ねじ孔に螺合し、更に緊締した上記各ボルト 46、46により、上記アクチュエータボディー 30の上面の所定位置に固定してい

る。

#### 【0 0 2 8】

これに対して上記各支柱 4 3、4 3 の上端部は、連結板 4 8 の下面に、それぞれボルト 4 9、4 9 により、取付位置を規制した状態で結合固定している。この為に上記連結板 4 8 の下面には、上記各支柱 4 3、4 3 の上端部をがたつきなく内嵌する為の凹部 5 0、5 0 を形成している。又、これら各支柱 4 3、4 3 の上端部には、上端面中央部に開口する 1 個ずつのねじ孔を形成している。これら各支柱 4 3、4 3 は、それぞれの上端部を上記各凹部 5 0、5 0 に内嵌した状態で、上記連結板 4 8 を上方から挿通して上記各ねじ孔に螺合し、更に緊締した上記各ボルト 4 9、4 9 により、上記連結板 4 8 の下面の所定位置に固定している。

#### 【0 0 2 9】

上記 1 対の支柱 4 3、4 3 は、上述の様に上記アクチュエータボディー 3 0 の上面と上記連結板 4 8 の下面との間に、位置規制して掛け渡す様に連結固定している。この状態で、上記各支柱 4 3、4 3 の両端部近傍に設けた、前記各支持ポスト部 4 4 a、4 4 b のうち、下側の支持ポスト部 4 4 a、4 4 a は上記アクチュエータボディー 3 0 の上面の直上位置に存在する。そして、上記両支柱 4 3、4 3 の支持ポスト部 4 4 a、4 4 a に、前記 1 対の支持板 2 5 a、2 5 b のうちの下側の支持板 2 5 b に形成した支持孔 5 1 b、5 1 b を、がたつきなく外嵌している。又、上側の支持ポスト部 4 4 b、4 4 b は上記連結板 4 8 の下面の直下位置に存在する。そして、上記両支柱 4 3、4 3 の支持ポスト部 4 4 b、4 4 b に、前記 1 対の支持板 2 5 a、2 5 b のうちの上側の支持板 2 5 a に形成した支持孔 5 1 a、5 1 a を、がたつきなく外嵌している。

#### 【0 0 3 0】

尚、図示の例では、上記下側の支持板 2 5 b に、前記各トラニオン 2 0、2 0 の傾斜角度を制限する為のストッパとして機能する、凸部 5 2 a、5 2 b、5 2 c（図 4）を突設している。即ち、上記支持板 2 5 b の幅方向（図 1～2 の表裏方向、図 3 の左右方向）両側縁部の、前後方向（図 1～2 の左右方向、図 3 の表裏方向）両端部と中央部との 3 箇所位置に、上記凸部 5 2 a、5 2 b、5 2 c を形成している。これら各凸部 5 2 a、5 2 b、5 2 c は、上記各トラニオン 2 0

、20がそれぞれの両端部に設けた枢軸32、32を中心として過度に傾斜する事を防止するものである。そして、上記各トラニオン20、20に支持したパワーローラ19、19の周面29、29が、前記入力側ディスク2a、2b、出力側ディスク16cの入力、出力各側面3、17からこれら各ディスク2a、2b、16cの径方向外方に外れる事を防止する。

#### 【0031】

又、上記1対の支柱43、43により互いに結合された、上記アクチュエータボディー30と上記連結板48とのうち、アクチュエータボディー30は前記ケーシング11の下部に固定している。この為に、このケーシング11の内面下端開口寄り部分に段部53a、53bを、上記アクチュエータボディー30の幅方向（図1～2の表裏方向、図3の左右方向）両端寄り部分にボルト挿通孔54、54（図4）を、それぞれ形成している。上記アクチュエータボディー30を上記ケーシング11内に固定する際には、このアクチュエータボディー30の上面幅方向両端寄り部分を上記各段部53a、53bに突き当てる。そして、上記各ボルト挿通孔54、54を下方から挿通した図示しないボルトを、上記各段部53a、53bに開口したねじ孔に螺合し更に緊締する。

#### 【0032】

一方、上記連結板48は上記ケーシング11内に、長さ方向（図1～2の左右方向、図3の表裏方向）及び幅方向の位置を規制した状態で設置されている。この位置規制を行なう為に、上記連結板48の上面と、上記ケーシング11の天板部55の下面との、互いに対向する部分に、それぞれ位置決め凹部56a、56bを形成している。これら各位置決め凹部56a、56bは、それぞれ円形の平面形状を有する。上記アクチュエータボディー30を上記ケーシング11内に固定した状態で、上記連結板48の上面に形成した各位置決め凹部56a、56aと、上記天板部55の下面に形成した位置決め凹部56b、56bとの間に円筒状の位置決めスリーブ57、57を掛け渡している。この構造により、前記1対の支柱43、43の上下両端部を上記ケーシング11に対し、位置決めした状態で支持固定している。

#### 【0033】

この様にして上記ケーシング 11 内の所定位置に固定した 1 対の支柱 43、43 の中間部に設けられ、それぞれが前記入力側ディスク 2a、2b と前記出力側ディスク 16c との側面同士の間が存在する各キャビティ（空間）の中央部に存在する前記各支持環部 45、45 により、上記出力側ディスク 16c を、回転自在に支持している。この為に、これら各支持環部 45、45 とこの出力側ディスク 16c の軸方向両端面、即ち、この出力側ディスク 16c の軸方向両側面に設けた出力側面 17、17 よりも内径側部分との間に、前記各スラストアンギュラ玉軸受 42、42 を設けている。図示の例の場合、これら各スラストアンギュラ玉軸受 42、42 を構成する 1 対の軌道輪 58a、58b の外側面（互いに反対側の側面）の内径寄り部分に短円筒状の突条部 59、59（図 2）を、全周に互って形成している。

#### 【0034】

そして、これら各突条部 59、59 を、上記各支持環部 45、45 及び上記出力側ディスク 16c の端部にがたつきなく内嵌する事により、上記各スラストアンギュラ玉軸受 42、42 の径方向に関する位置決めを図っている。又、一方の軌道輪 58a、58a の外側面と上記各支持環部 45、45 との間にシム板 60、60（図 2）を挟持して、上記各スラストアンギュラ玉軸受 42、42 の軸方向に関する位置決めを図っている。又、この状態で、これら各スラストアンギュラ玉軸受 42、42 に、所望の予圧を付与している。従って上記出力側ディスク 16c は、各キャビティ内に 1 対ずつ設けた上記各支柱 43、43 同士の間、径方向及び軸方向に関する位置決めを図られた状態で、回転自在に支持されている。

#### 【0035】

又、図示の無段変速装置の場合、前記入力回転軸 1a の基端部（図 1 の左端部）を図示しないエンジンのクランクシャフトに、駆動軸 61 を介して結合し、このクランクシャフトにより上記入力回転軸 1a を回転駆動する様にしている。又、前記両入力側ディスク 2a、2b の軸方向片側面及び上記出力側ディスク 16c の軸方向両側面と上記各パワーローラ 19、19 の周面との転がり接触部（トラクション部）に適正な面圧を付与する為の押圧装置 6a として、油圧式のもの

を使用している。又、ギヤポンプ等の図示しない油圧源により、この押圧装置 6 a 及び変速の為にトラニオン 20、20 を変位させる為の油圧式のアクチュエータ 31、31、並びに後述する低速用クラッチ 62 及び高速用クラッチ 63 を断接させる為の油圧シリンダに、圧油を供給自在としている。

#### 【0036】

又、上記出力側ディスク 16c に中空回転軸 64 の基端部（図 1～2 の左端部）をスプライン係合させている。そして、この中空回転軸 64 を、エンジンから遠い側（図 1～2 の右側）の入力側ディスク 2b の内側に挿通して、上記出力側ディスク 16c の回転力を取り出し自在としている。更に、上記中空回転軸 64 の先端部（図 1～2 の右端部）で上記入力側ディスク 2b の外側面から突出した部分に、前記第一の遊星歯車式変速ユニット 34 を構成する為の、第一の太陽歯車 65 を固設している。

#### 【0037】

一方、上記入力回転軸 1a の先端部（図 1～2 の右端部）で上記中空回転軸 64 から突出した部分と上記入力側ディスク 2b との間に、第一のキャリア 66 を掛け渡す様に設けて、この入力側ディスク 2b と上記入力回転軸 1a とが、互いに同期して回転する様にしている。そして、上記第一のキャリア 66 の軸方向両側面の円周方向等間隔位置（一般的には 3～4 個所位置）に、それぞれがダブルピニオン型である前記第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 34、35 を構成する為の遊星歯車 67～69 を、回転自在に支持している。更に、上記第一のキャリア 66 の片半部（図 1～2 の右半部）周囲に第一のリング歯車 70 を、回転自在に支持している。

#### 【0038】

上記各遊星歯車 67～69 のうち、前記トロイダル型無段変速ユニット 33 寄り（図 1～2 の左寄り）で上記第一のキャリア 66 の径方向に関して内側に設けた遊星歯車 67 は、上記第一の太陽歯車 65 に噛合している。又、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 から遠い側（図 1～2 の右側）で上記第一のキャリア 66 の径方向に関して内側に設けた遊星歯車 68 は、前記伝達軸 38 の基端部（図 1 の左端部）に固設した第二の太陽歯車 71 に噛合している。又、上記第一の

キャリア 6 6 の径方向に関して外側に設けた、残りの遊星歯車 6 9 は、上記内側に設けた遊星歯車 6 7、6 8 よりも軸方向寸法を大きくして、これら両歯車 6 7、6 8 に噛合させている。更に、上記残りの遊星歯車 6 9 と上記第一のリング歯車 7 0 とを噛合させている。尚、径方向外寄りの遊星歯車を、第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 3 4、3 5 同士の間で互いに独立させる代りに、幅広のリング歯車をこれら両遊星歯車に噛合させる構造も、採用可能である。

#### 【0 0 3 9】

一方、前記第三の遊星歯車式変速ユニット 3 6 を構成する為の第二のキャリア 7 2 を、前記出力軸 3 7 の基端部（図 1 の左端部）に結合固定している。そして、この第二のキャリア 7 2 と上記第一のリング歯車 7 0 とを、前記低速用クラッチ 6 2 を介して結合している。又、上記伝達軸 3 8 の先端寄り（図 1 ～ 2 の右端寄り）部分に第三の太陽歯車 7 3 を固設している。又、この第三の太陽歯車 7 3 の周囲に、第二のリング歯車 7 4 を配置し、この第二のリング歯車 7 4 と前記ケーシング 1 1 等の固定の部分との間に、前記高速用クラッチ 6 3 を設けている。更に、上記第二のリング歯車 7 4 と上記第三の太陽歯車 7 3 との間に配置した複数組の遊星歯車 7 5、7 6 を、上記第二のキャリア 7 2 に回転自在に支持している。これら各遊星歯車 7 5、7 6 は、互いに噛合すると共に、上記第二のキャリア 7 2 の径方向に関して内側に設けた遊星歯車 7 5 を上記第三の太陽歯車 7 3 に、同じく外側に設けた遊星歯車 7 6 を上記第二のリング歯車 7 4 に、それぞれ噛合している。

#### 【0 0 4 0】

上述の様に構成する本例の無段変速装置の場合、入力回転軸 1 a から 1 対の入力側ディスク 2 a、2 b、各パワーローラ 1 9、1 9 を介して一体型の出力側ディスク 1 6 c に伝わった動力は、前記中空回転軸 6 4 を通じて取り出される。そして、前記低速用クラッチ 6 2 を接続し、前記高速用クラッチ 6 3 の接続を断った状態では、前記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 の変速比を変える事により、上記入力回転軸 1 a の回転速度を一定にしたまま、前記出力軸 3 7 の回転速度を、停止状態を挟んで正転、逆転に変換自在となる。即ち、この状態では、上記入力回転軸 1 a と共に正方向に回転する第一のキャリア 6 6 と、上記中空回転軸

64 と共に逆方向に回転する前記第一の太陽歯車 65 との差動成分が、前記第一のリング歯車 70 から、前記低速用クラッチ 62、前記第二のキャリア 72 を介して、上記出力軸 37 に伝達される。この状態では、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比を所定値にする事で上記出力軸 37 を停止させられる他、このトロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比を上記所定値から増速側に変化させる事により上記出力軸 37 を、車両を後退させる方向に回転させられる。これに対して、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比を上記所定値から減速側に変化させる事により上記出力軸 37 を、車両を前進させる方向に回転させられる。

#### 【0041】

更に、上記低速用クラッチ 62 の接続を断ち、上記高速用クラッチ 63 を接続した状態では、上記出力軸 37 を、車両を前進させる方向に回転させる。即ち、この状態では、上記入力回転軸 1a と共に正方向に回転する第一のキャリア 66 と、上記中空回転軸 64 と共にこの第一のキャリア 66 と逆方向に回転する前記第一の太陽歯車 65 との差動成分に応じて回転する、前記第一の遊星歯車式変速ユニット 34 の遊星歯車 67 の回転が、別の遊星歯車 69 を介して、前記第二の遊星歯車式変速ユニット 35 の遊星歯車 68 に伝わり、前記第二の太陽歯車 71 を介して、前記伝達軸 38 を回転させる。そして、この伝達軸 38 の先端部に設けた第三の太陽歯車 73 と、この太陽歯車 73 と共に前記第三の遊星歯車式変速ユニット 36 を構成する第二のリング歯車 74 及び遊星歯車 75、76 との噛合に基づき、前記第二のキャリア 72 及びこの第二のキャリア 72 に結合した上記出力軸 37 を、前進方向に回転させる。この状態では、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比を増速側に変化させる程、上記出力軸 37 の回転速度を速くできる。

#### 【0042】

図 6 は、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比（減速比）と、無段変速装置全体としての速度比との関係の 1 例を示している。図 6 の縦軸は、上記トロイダル型無段変速ユニット 33 の変速比を、同じく横軸は、排気量が 3 L 程度のエンジンで前記入力回転軸 1a を一定回転（ $5600\text{min}^{-1}$ ）させた場合に

於ける理論上の車速 (km/h) を、それぞれ表している。この様な図 6 から明らかな通り、前記低速用クラッチ 6 2 を接続し、前記高速用クラッチ 6 3 の接続を断った状態で、上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 の変速比を 0.6 程度とする事により、上記入力回転軸 1 a を回転させた状態のまま、上記出力軸 3 7 を停止させる事ができる。又、上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 の変速比を、0.6 程度を境にして変化させる事により、車両を前進或は後退させる事ができる。更に、上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 の変速比が 2.2 ~ 2.3 程度を境に、上記低速用クラッチ 6 2 の接続を断ち、上記高速用クラッチ 6 3 を接続した状態で、上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 の変速比を増速側に变化させる事により、車両の速度を速くできる。

#### 【0043】

上述の様に構成し作用する無段変速装置の組立時には、上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 及び前記第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 3 4、3 5 を、これら各ユニット 3 3 ~ 3 5 を前記ケーシング 1 1 内に収納するのに先立って、図 4 に示す様に、予めこのケーシング 1 1 外で組み立てる。即ち、前記アクチュエータボディー 3 0 にそれぞれの下端を結合固定した 1 対の支柱 4 3、4 3 (図 1 ~ 3 参照) により、出力側ディスク 1 6 c 及び中空回転軸 6 4 を回転自在に支持できる。又、上記両支柱 4 3、4 3 の上下両端部に設けた各支持ポスト部 4 4 a、4 4 b に外嵌支持した上下 1 対の支持板 2 5 a、2 5 b により、複数のトラニオン 2 0、2 0 及びパワーローラ 1 9、1 9 を所定位置に支持できる。更に、上記中空回転軸 6 4 を挿通した前記入力回転軸 1 a に、前記押圧装置 6 a、前記 1 対の入力側ディスク 2 a、2 b、上記第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 3 4、3 5 等を組み付ける。

#### 【0044】

従って、無段変速装置を構成する上記トロイダル型無段変速ユニット 3 3 及び前記第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 3 4、3 5 の主要部を、上記ケーシング 1 1 内に組み込む以前に、このケーシング 1 1 外で組み立てて、図 4 に示す様な、上記無段変速装置の主要部となる、モジュール 7 7 とする事ができる。このモジュール 7 7 の組立作業は、上記ケーシング 1 1 に邪魔される事なく、広い空



間で行なう事ができて、組立作業が容易になる。又、上記モジュール 7 7 を組立後、上記ケーシング 1 1 内に収納する以前に、このモジュール 7 7 の作動状態を確認できる。そして、この作動状態が不良である場合には、上記ケーシング 1 1 外の広い空間で、分解・再組立を容易に行なえる。

#### 【 0 0 4 5 】

これに対して、上記モジュール 7 7 の作動状態が適正であった場合には、このモジュール 7 7 を、前記連結板 4 8 を上にして上記ケーシング 1 1 内に、このケーシング 1 1 の下端開口から挿入する。そして、前記連結板 4 8 の上面に形成した各位置決め凹部 5 6 a、5 6 a と前記天板部 5 5 の下面に形成した位置決め凹部 5 6 b、5 6 b との間に円筒状の位置決めスリーブ 5 7、5 7 を掛け渡すと共に、前記アクチュエータボディー 3 0 の上面幅方向両端寄り部分を、前記各段部 5 3 a、5 3 b に突き当てる。そして、上記アクチュエータボディー 3 0 のボルト挿通孔 5 4、5 4 を下方から挿通した図示しないボルトを、上記各段部 5 3 a、5 3 b に開口したねじ孔に螺合し更に緊締して、上記モジュール 7 7 を上記ケーシング 1 1 内に固定する。この固定作業の後、このケーシング 1 1 の下端開口は、オイルパン 8 1 により塞ぐ。

#### 【 0 0 4 6 】

尚、前記第三の遊星歯車式変速ユニット 3 6 等、上記モジュール 7 7 に含まれない構成部分は、このモジュール 7 7 を上記ケーシング 1 1 内に組み付けた後、このケーシング 1 1 内に組み付ける。又、図示の例では、前記各支柱 4 3、4 3 の上部に、前記トラクション部に潤滑油（トラクションオイル）を供給する為の給油ノズル 7 8、7 8 を設けている。これら各給油ノズル 7 8、7 8 には、上記天板部 5 5 及び上記連結板 4 8 内に設けた給油通路から、上記各位置決め凹部 5 6 a、5 6 a と前記各ボルト 4 9、4 9 の中心孔とを通じて、上記潤滑油を送り込む。又、前記各トラニオン 2 0、2 0 の内部に、前記各パワーローラ 1 9、1 9 に関する転がり軸受部に潤滑油を送り込む為の給油通路 8 0、8 0 を設け、上記天板部 5 5 内に設けた給油通路から上記各トラニオン 2 0、2 0 内の給油通路 8 0、8 0 に、潤滑油を送り込み自在としている。これに合わせて上記連結板 4 8 の下面に、上記各給油通路 8 0、8 0 に向け潤滑油を送り込む為の給油プラグ

79、79を設け、上記ケーシング11内への上記モジュール77の組み込みに伴って、上記連結板48側の給油通路と上記各トラニオン20、20側の給油通路80、80とを連通させる様にしている。又、本例の場合、出力側ディスク16cの外周縁及び押圧装置6a外周縁に、径方向に関する凹凸を円周方向等間隔に設け、上記出力側ディスク16c及び入力側ディスク2a、2bの回転速度を検出自在としている。

#### 【0047】

上述の様にしてケーシング11内に組み込まれるモジュール77を構成する、前記トロイダル型無段変速ユニット33の場合には、前述の図7に示した従来構造の場合とは異なり、1対の出力側ディスク16a、16b同士の上に転がり軸受14、14、並びにこの転がり軸受14、14を支持する為の隔壁部12（図7参照）を設置する必要がなくなる。そして、一体型の出力側ディスク16cを使用する等、この出力側ディスク16cの設置部分の軸方向寸法を短縮する事ができる。そして、この様に軸方向寸法を短縮した分だけ、トロイダル型無段変速ユニット33の小型・軽量化を図れる。

#### 【0048】

しかも、本例の場合には、上記出力側ディスク16cを、軸方向両側面を出力側面17、17とした一体構造としているので、トロイダル型無段変速ユニット33の運転時に上記各出力側面17、17に加わる力が、上記出力側ディスク16c内で互いに相殺される。この結果上記出力側ディスク16cは、前記各パワーローラ19、19から加わるモーメント荷重に拘らず、弾性変形を抑えられる。この為、上記出力側ディスク16cの軸方向に関する厚さ寸法の短縮化が可能になり、その面からもトロイダル型無段変速機の小型・軽量化が可能になる。

#### 【0049】

尚、図示は省略するが、一体型の出力側ディスクの外周縁部に出力歯車を一体に設ける事もできる。このような構造を採用する場合には、上記出力側ディスクから動力を取り出す為の伝達軸を、入力回転軸と平行に設ける。そして、この伝達軸の端部に固設した別の歯車を、上記出力歯車に噛合させる。

#### 【0050】

**【発明の効果】**

本発明は、以上に述べた通り構成され作用するので、組立作業の容易化によりトロイダル型無段変速機のコスト低減を図れる他、修理作業も容易にできる。

又、軸方向寸法を短縮して、必要とする性能を確保しつつ、小型・軽量化が可能になり、より小型の車体に組み付け可能になる等、トロイダル型無段変速機の実用化に寄与できる。

**【図面の簡単な説明】****【図 1】**

本発明の実施の形態の 1 例を示す断面図。

**【図 2】**

図 1 の A 部拡大図。

**【図 3】**

図 1 の拡大 B - B 断面図。

**【図 4】**

ケーシングに収納する以前に組み立てた無段変速装置の主要部であるモジュールの斜視図。

**【図 5】**

ケーシングを下方から見た状態で示す斜視図。

**【図 6】**

エンジンの回転速度を一定とした状態での、トロイダル型無段変速機の変速比と、無段変速装置全体の変速比に比例する車速との関係を示す線図。

**【図 7】**

従来から広く知られているトロイダル型無段変速機の基本構成の 1 例を示す断面図。

**【符号の説明】**

- 1、1 a 入力回転軸
- 2 a、2 b 入力側ディスク
- 3 入力側面
- 4 ボールスプライン

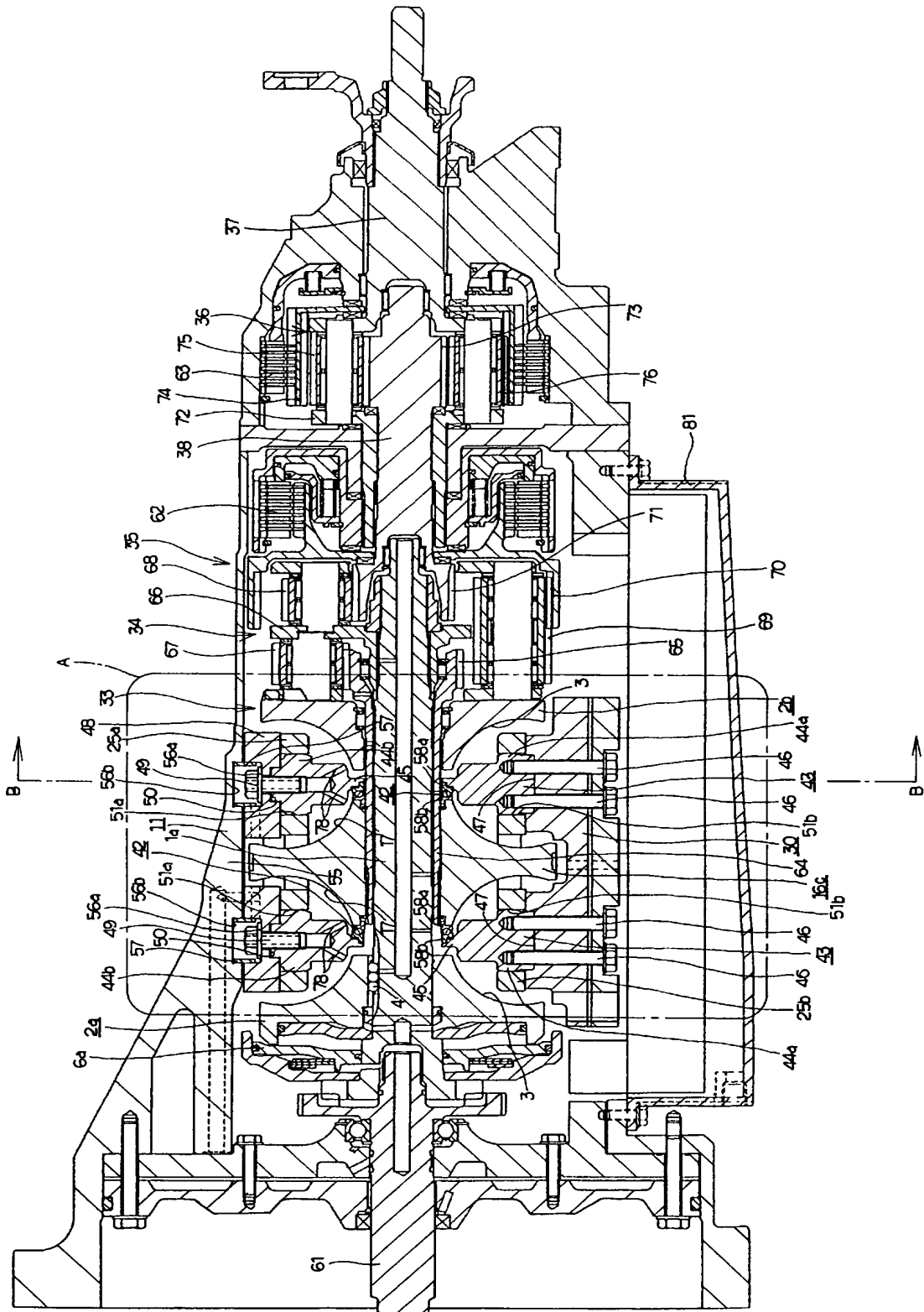
- 5 転がり軸受
- 6、6 a 押圧装置
- 7 カム板
- 8 駆動軸
- 9 ローディングナット
- 1 0 皿板ばね
- 1 1 ケーシング
- 1 2 隔壁部
- 1 3 通孔
- 1 4 転がり軸受
- 1 5 出力歯車
- 1 6 a、1 6 b、1 6 c 出力側ディスク
- 1 7 出力側面
- 1 8 ニードル軸受
- 1 9 パワーローラ
- 2 0 トラニオン
- 2 1、2 1 a 変位軸
- 2 2 ラジアルニードル軸受
- 2 3 スラスト玉軸受
- 2 4 スラストニードル軸受
- 2 5 a、2 5 b 支持板
- 2 6 予圧ばね
- 2 7 外側面
- 2 8 出力筒
- 2 9 周面
- 3 0 アクチュエータボディー
- 3 1 アクチュエータ
- 3 2 枢軸
- 3 3 トロイダル型無段変速ユニット

- 3 4 第一の遊星歯車式変速ユニット
- 3 5 第二の遊星歯車式変速ユニット
- 3 6 第三の遊星歯車式変速ユニット
- 3 7 出力軸
- 3 8 伝達軸
- 3 9 折れ曲がり壁部
- 4 0 連結部材
- 4 1 ねじ
- 4 2 スラストアンギュラ玉軸受
- 4 3 支柱
- 4 4 a、4 4 b 支柱ポスト部
- 4 5 支柱環部
- 4 6 ボルト
- 4 7 凹部
- 4 8 連結板
- 4 9 ボルト
- 5 0 凹部
- 5 1 a、5 1 b 支持孔
- 5 2 a、5 2 b、5 2 c 凸部
- 5 3 a、5 3 b 段部
- 5 4 ボルト挿通孔
- 5 5 天板部
- 5 6 a、5 6 b 位置決め凹部
- 5 7 位置決めスリーブ
- 5 8 a、5 8 b 軌道輪
- 5 9 突条部
- 6 0 シム板
- 6 1 駆動軸
- 6 2 低速用クラッチ

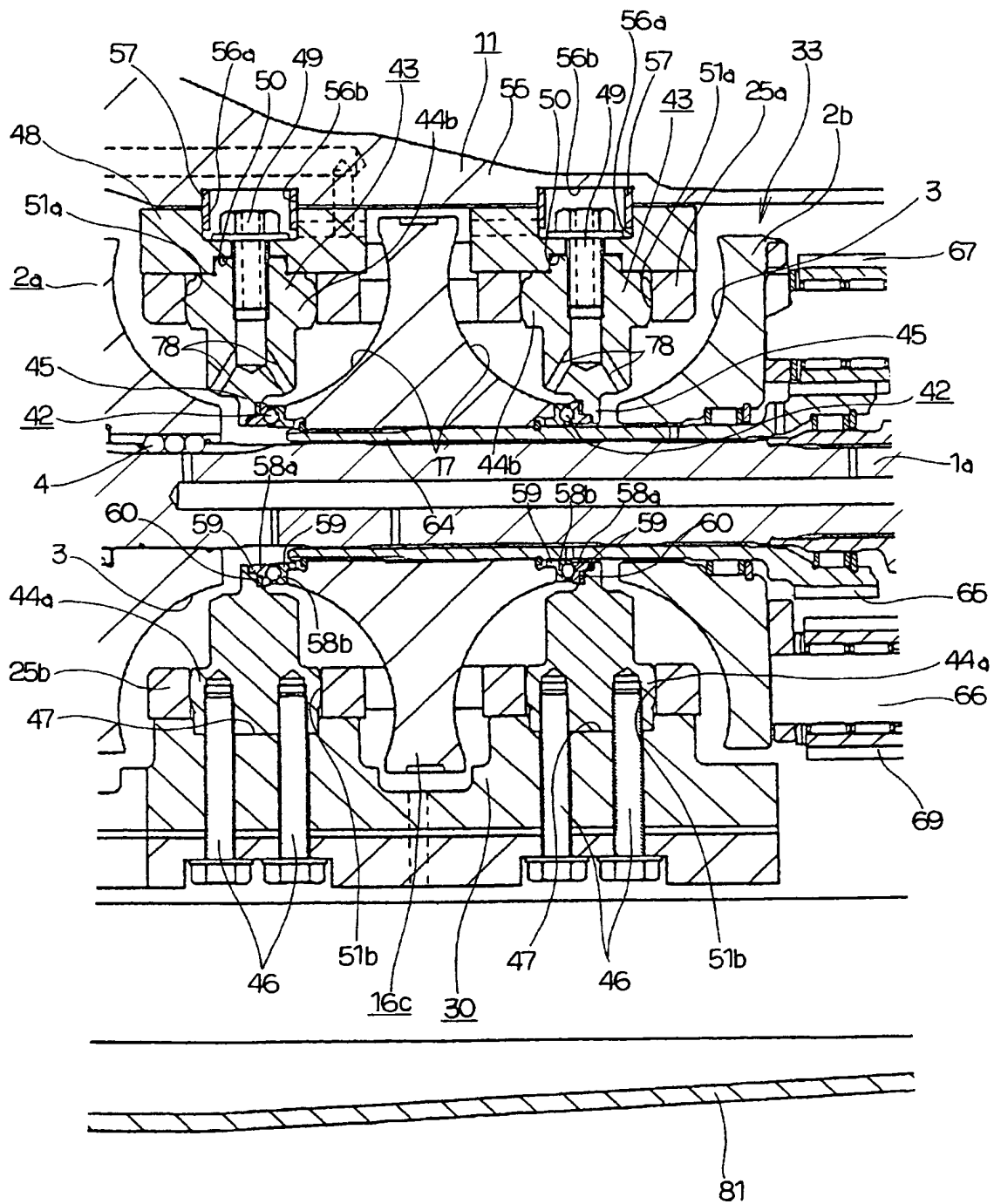
- 6 3 高速用クラッチ
- 6 4 中空回転軸
- 6 5 第一の太陽歯車
- 6 6 第一のキャリア
- 6 7 遊星歯車
- 6 8 遊星歯車
- 6 9 遊星歯車
  
- 7 0 第一のリング歯車
- 7 1 第二の太陽歯車
- 7 2 第二のキャリア
- 7 3 第三の太陽歯車
- 7 4 第二のリング歯車
- 7 5 遊星歯車
- 7 6 遊星歯車
- 7 7 モジュール
- 7 8 給油ノズル
- 7 9 給油プラグ
- 8 0 給油通路
- 8 1 オイルパン

【書類名】 図面

【図 1】

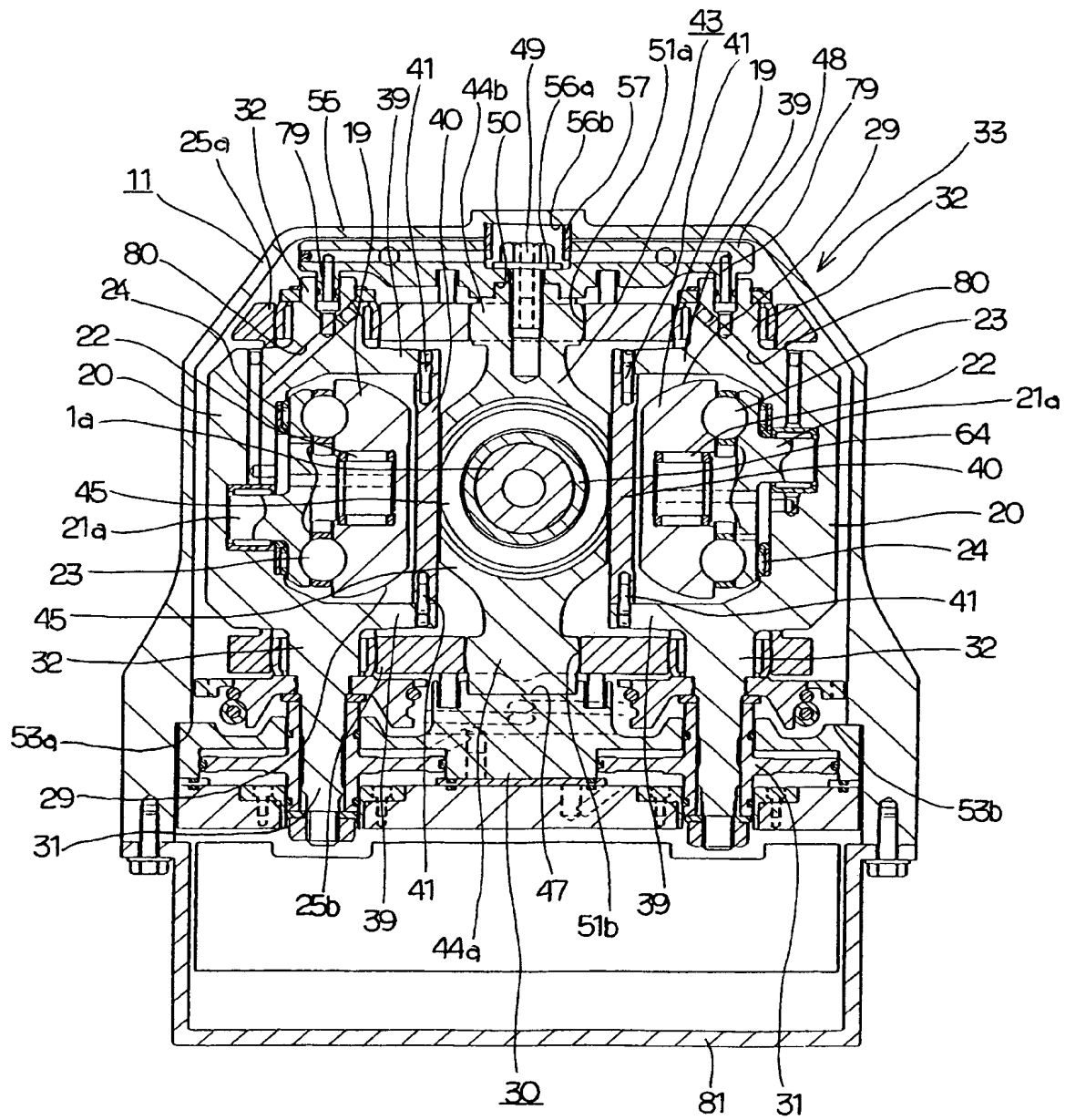


【図 2】

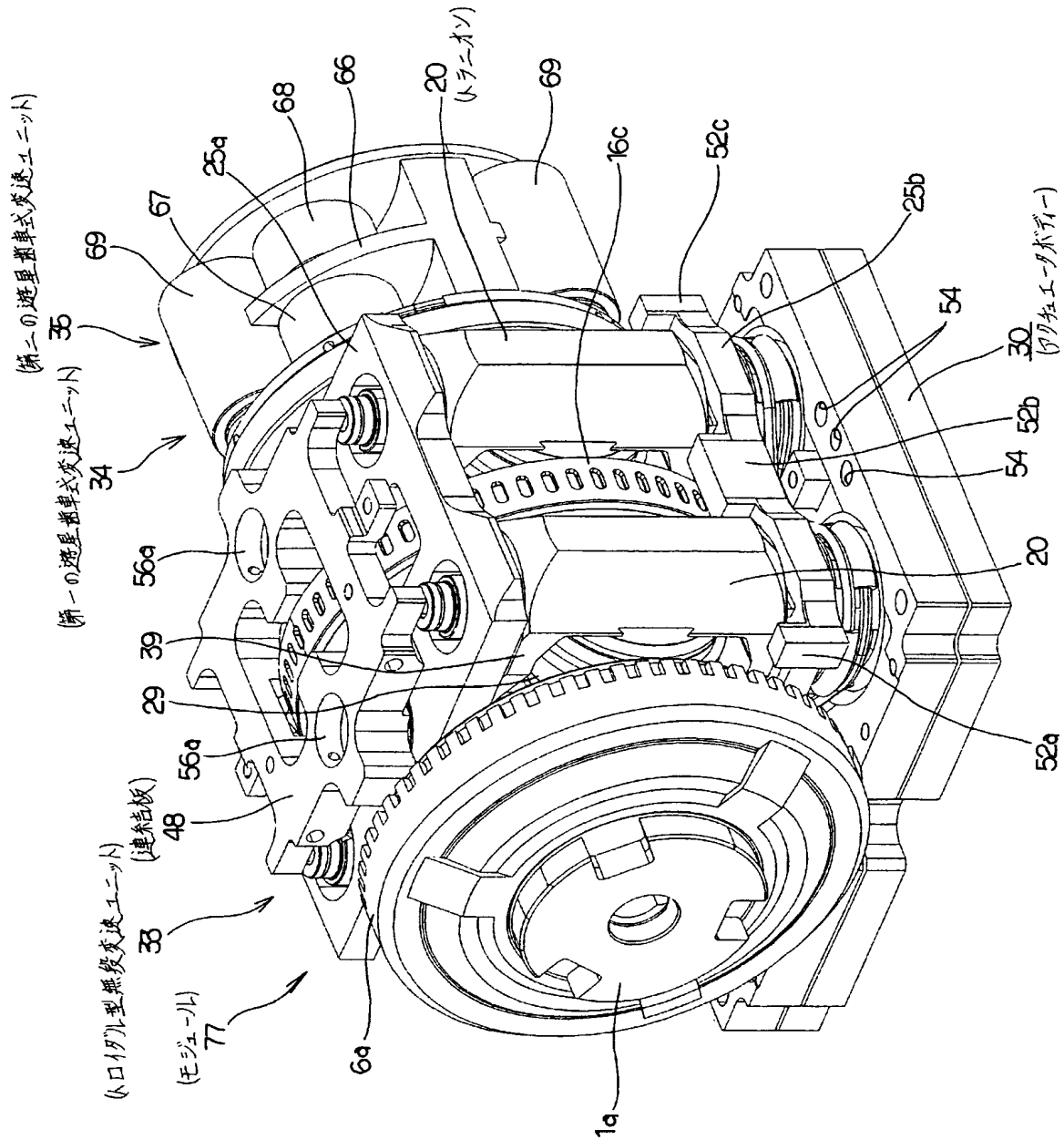




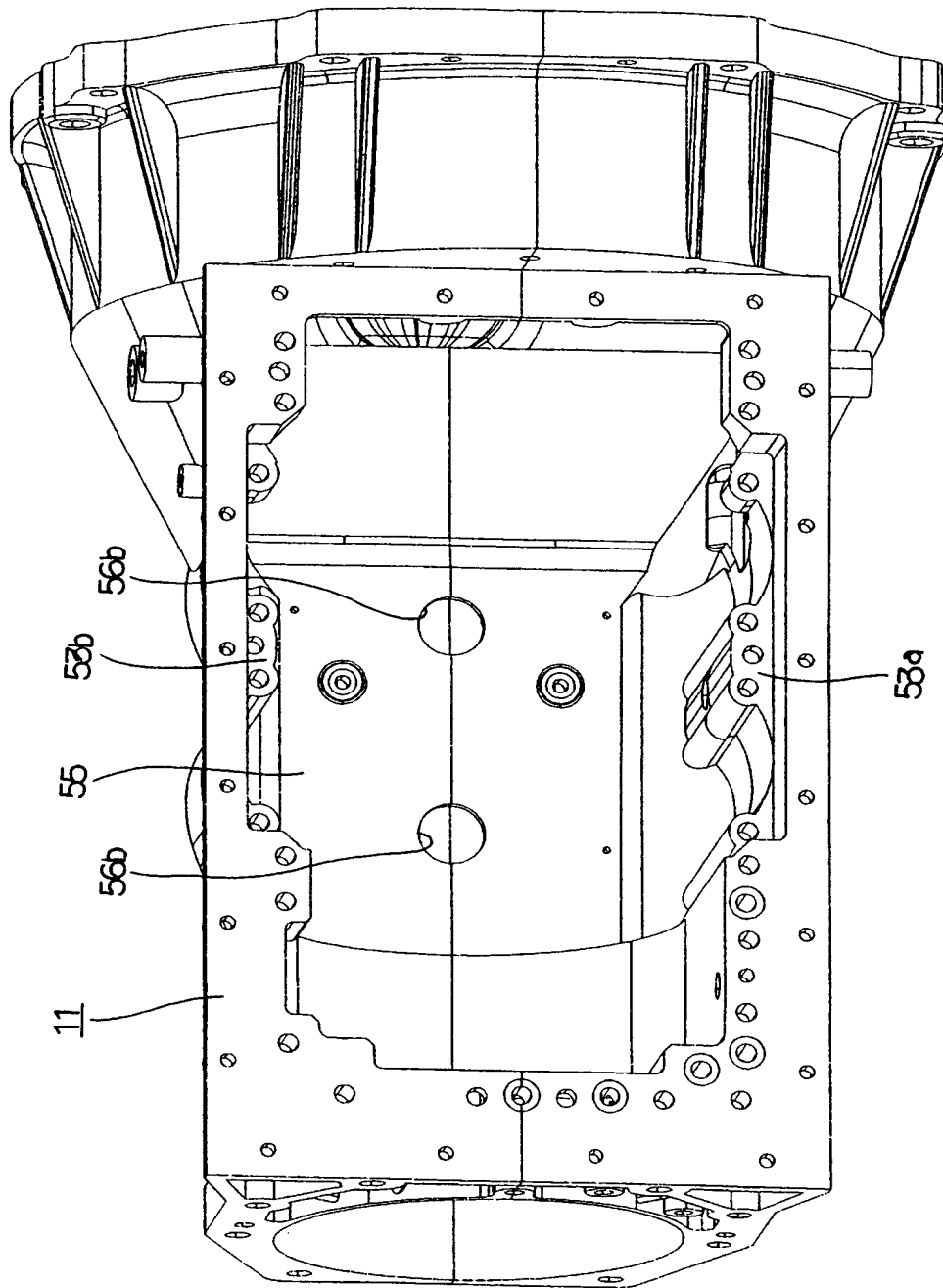
【図 3】



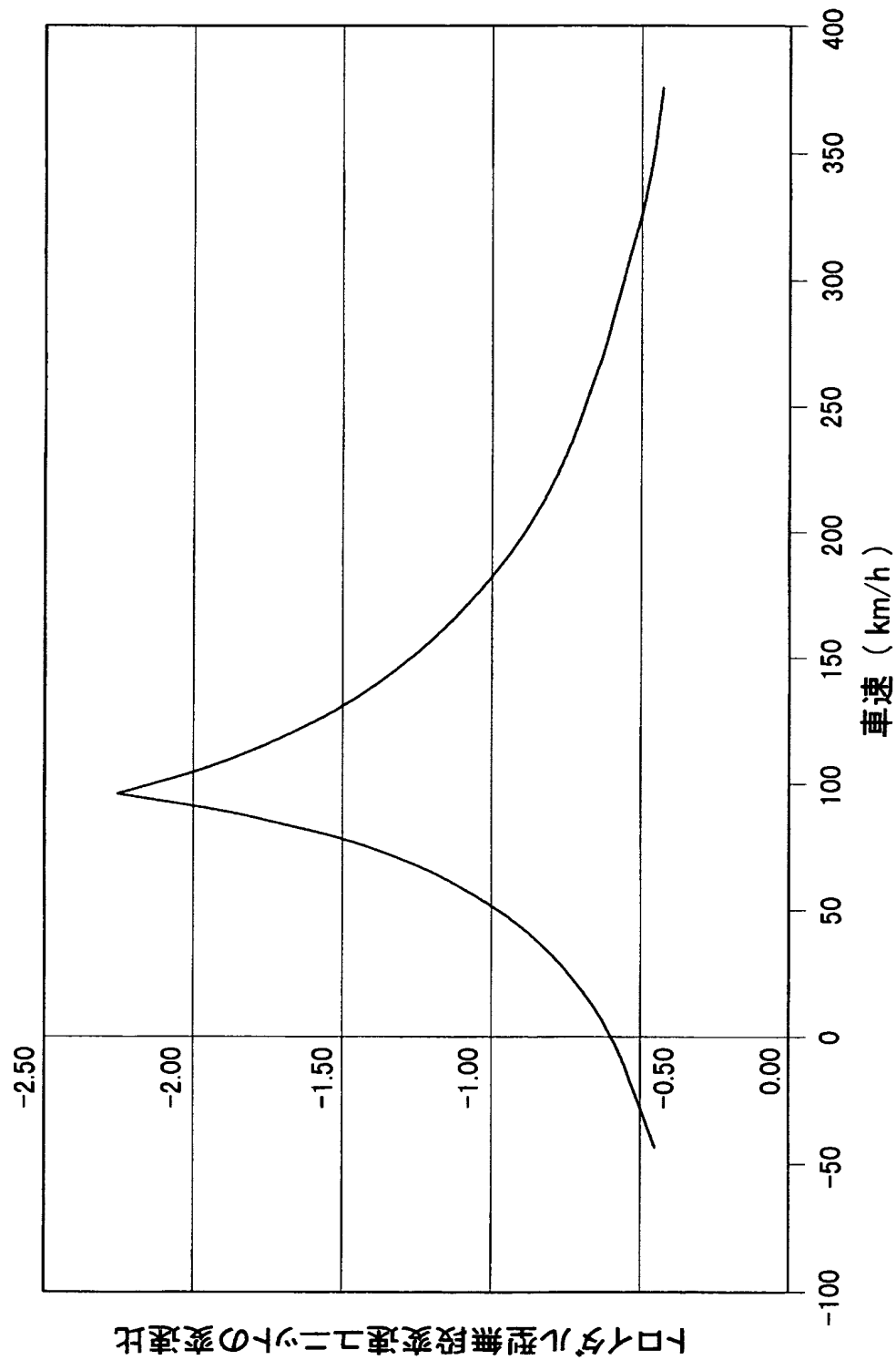
【図 4】



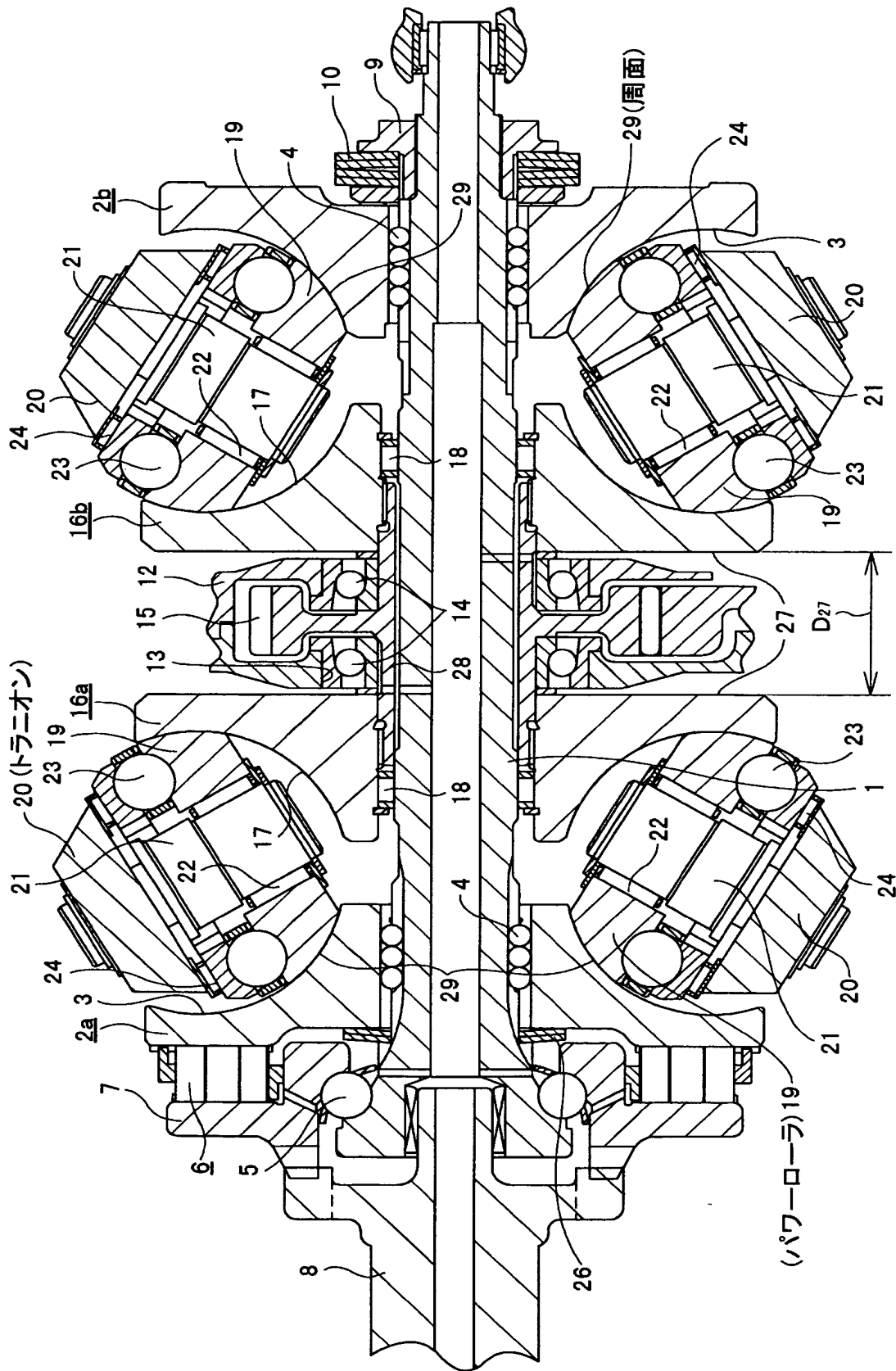
【図 5】



【図 6】



【図 7】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 組立作業の容易化により、コスト低減を図る。

【解決手段】 トラニオン 2 0、2 0 を変位させる為の油圧式のアクチュエータを収納したアクチュエータボディー 3 0 の上面と連結板 4 8 の下面との間に、1 対の支柱を掛け渡す。これら両支柱を利用して上記アクチュエータボディー 3 0 の上面に、トロイダル型無段変速ユニット 3 3 と、第一、第二の遊星歯車式変速ユニット 3 4、3 5 とを設ける。この様に構成したモジュール 7 7 は、ケーシング内に組み込む以前に組み立て、更に動作確認を行なってから、このケーシング内に組み込む。各作業を広い場所で行なえる為、組み立て作業の容易化を図れる。

。【選択図】 図 4

特願 2 0 0 2 - 2 4 3 3 8 9

出 願 人 履 歴 情 報

識別番号

[ 0 0 0 0 0 4 2 0 4 ]

1. 変更年月日

1 9 9 0 年 8 月 2 9 日

[変更理由]

新規登録

住 所

東京都品川区大崎 1 丁目 6 番 3 号

氏 名

日本精工株式会社